

ИКТ в НОС

Графика и геометрия

Тема №7

Графика и размерности

Основи на Компютърната графика



Основни идеи

- Визуализиране чрез компютърни средства
- Двумерният свят е частен случай на тримерния
- Практическо приложение на аналитичната геометрия

Включва

- Статични изображения
- Динамични изображения (анимация)

Етимология

- *Anīma* (лат.): живот, душа, дъх, порив на вятър
- Множество производни думи: аниматор, анималистичен, реанимация, аниме, анимизъм, ...

Разчита безпрекословно на

- Скоростта на съвременните компютри
 - Несъвършенствата на човешкия мозък
- Човек не вижда прекалено бързите движения
- Човек не вижда прекалено бавните движения

Размерности

Три размерности



Размерност на графичните обекти

- Три различни размерности
- Обектите притежават едновременно и трите

Видове размерности

- Обектна размерност
- Пространствена размерност
- Визуална размерност

Обектна размерност



Размерност на самия обект

- Традиционна представа за размерност
- Определя разнообразието от точки на обект

Примери

- С нулева размерност са точките
- Едномерни са линиите
- Двумерни са квадратите



Пространствена размерност

Обектна размерност на пространството

- Определя разнообразието от позиции на обект
- Обектна размерност \leq пространствена размерност

Можем да сложим квадрат в 3D пространство

Не можем да сложим квадрат в 1D пространство

Примери

- В планиметрията имаме двумерно пространство
- В стереометрията – тримерно пространство

Визуална размерност



Обектна размерност на графичните елементи

- Определя разнообразието от свойствата на обект
- Не е ограничена от другите две размерности

Квадрат (2D) може да се нарисува от малки сферички (3D)

Квадрат (2D) може да се нарисува от точки (0D)

Примери

- Рисуване с точки е визуална размерност 0D
- Рисуване с отсечки е визуална размерност 1D

Съчетание на размерностите



Коя размерност се има предвид?

- Зависи от контекста на споменаване
- Например в „тримерна точка“ се има предвид пространствената размерност

Квадрат, висящ „във въздуха“ има:

- Едномерна визуална размерност
- Двумерна обектна размерност
- Тримерна пространствена размерност

Координатни системи

Координатни системи



Роля на КС

- Определя мястото на обект
- Декартова, полярна, сферична, цилиндрична, ...

КС в СУИКА

- Единствено декартова координатна система
- Ако се ползва друга, трябва да се преобразува до декартова
- Забележка: понякога е полезно да се ползва друга КС

Декартова координатна система



Елементи за 3D КС

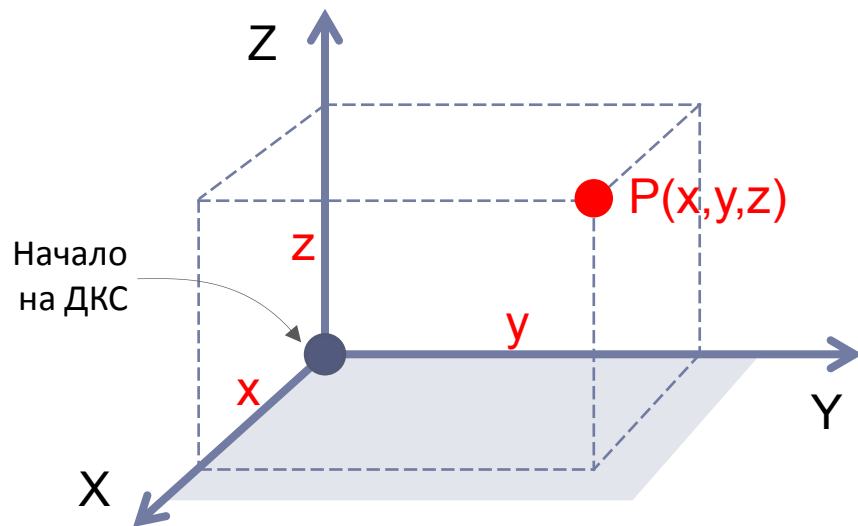
- Начало – точка
- Три перпендикулярни оси

Осите

- С условни имена X , Y , Z
- С равни единици за разстояние
- Посоките са относителни

Координати на точка

- Три разстояния x , y и z , по едно за всяка от осите
- Началото има координати $(0,0,0)$
- Точка по оста X има координати $(x,0,0)$



Двумерна ДКС

- Частен случай на тримерната ДКС
- Ако работим в равнината XY , то за всички координати $z=0$

Трансформиране

- ДКС е вградената КС в СУИКА
- На практика координати от други координатни системи се трансформират до ДКС, а не обратното

Полярна координатна система



Елементи за ПКС

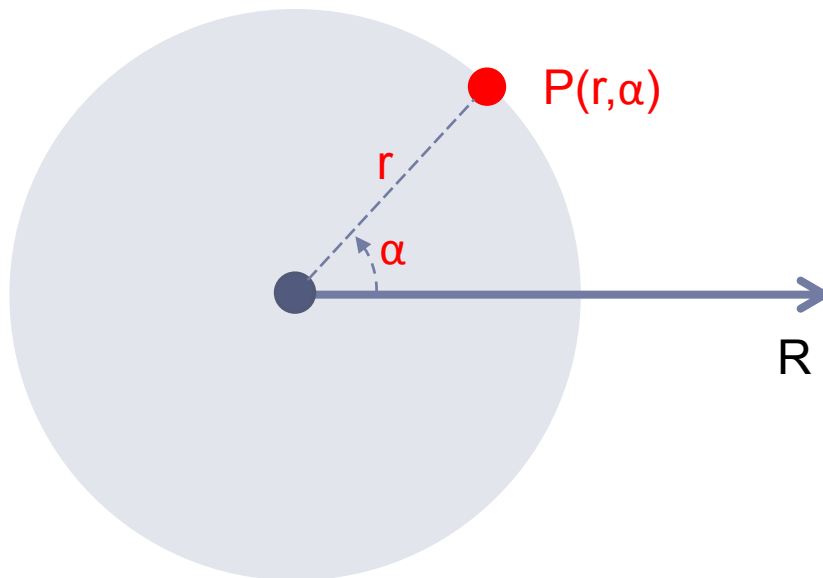
- Начало или полюс – точка
- Полярна ос

Полярна ос

- Минава през полюса
- Определя нулевата посока (ъгъл)
- Посока на измерване е относителна

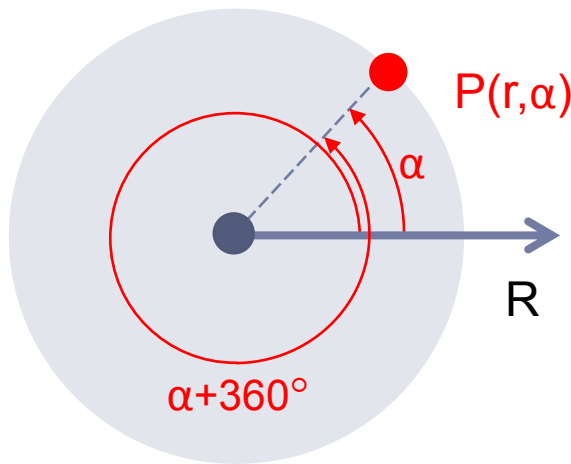
Координати на точка

- Разстояние r до полюса и ъгъл α до полярната ос
- Началото има координати $(0, \dots)$
- Точка по полярната ос има координати $(\dots, 0)$



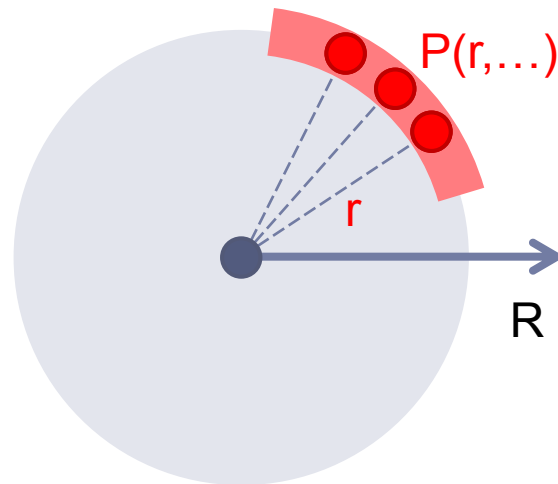
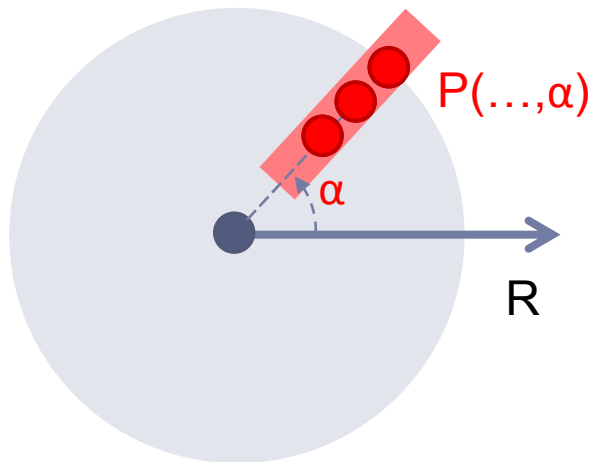
Единственост

- На всеки координати съответства единствена точка
- Обратното не е вярно, например $(r, \alpha) = (r, \alpha + 360^\circ)$
- Началото на ПКС има координати $(0, \alpha)$ за произволно α



Координатни линии

- Радиално разположени точки при променлив радиус, но фиксиран ъгъл
- Концентрично разположени точки при променлив ъгъл, но фиксиран радиус



Употреба на ПКС

- Въртеливи движения
- Кръгови траектории

Преобразуване до декартови координати

- $x = r \cdot \cos(\alpha)$
- $y = r \cdot \sin(\alpha)$

Сферична координатна система



Елементи за СКС

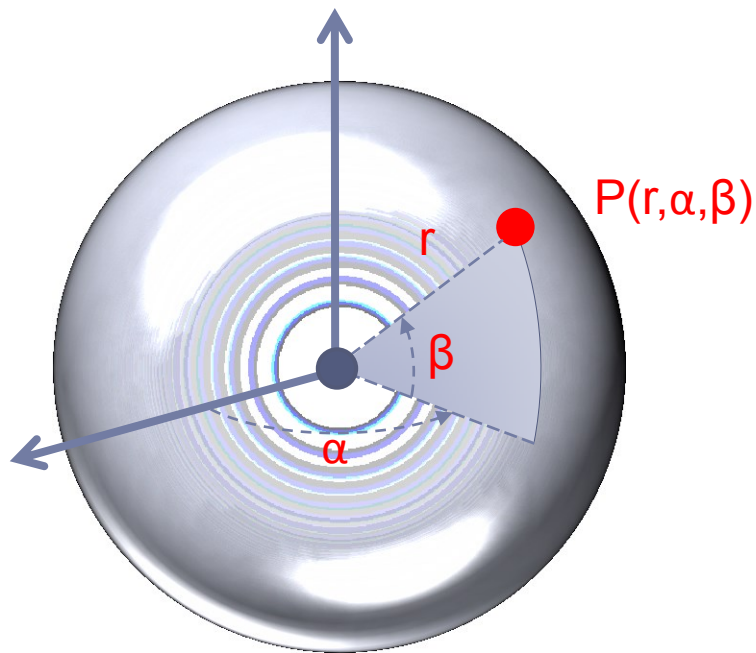
- Начало или полюс – точка
- Две перпендикулярни полярни оси

Полярни оси

- Минават през полюса
- Определят нулевите посоки (ъгли)
- Посоките на измерване са относителни

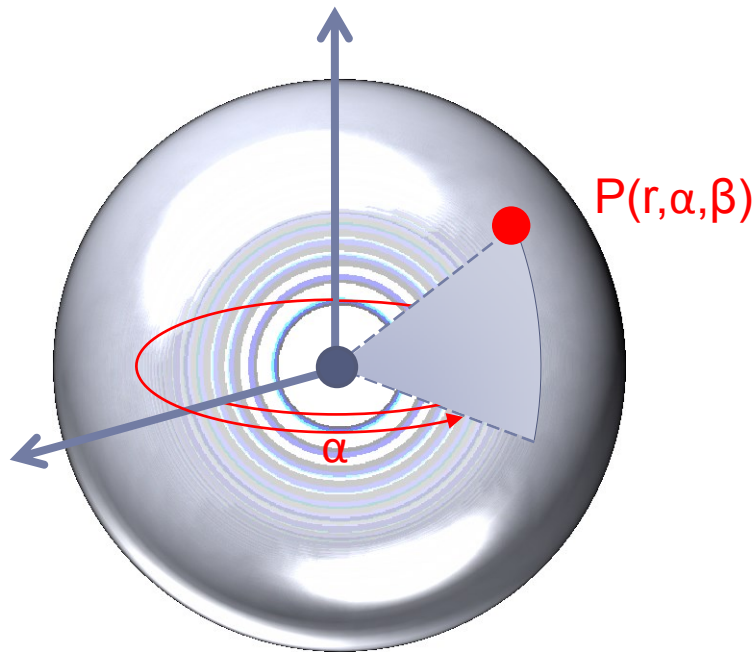
Координати на точка

- Разстояние r до полюса и ъгли α и β до полярните оси
- Често β се измерва до перпендикулярната равнина
- Началото има координати $(0, \dots, \dots)$



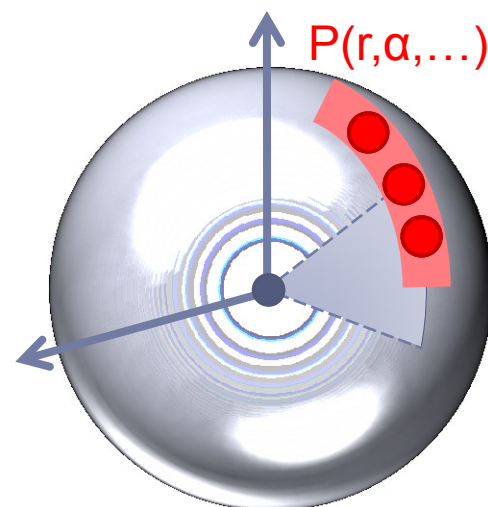
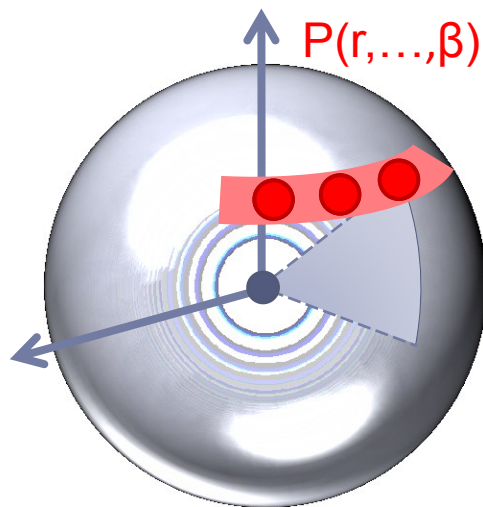
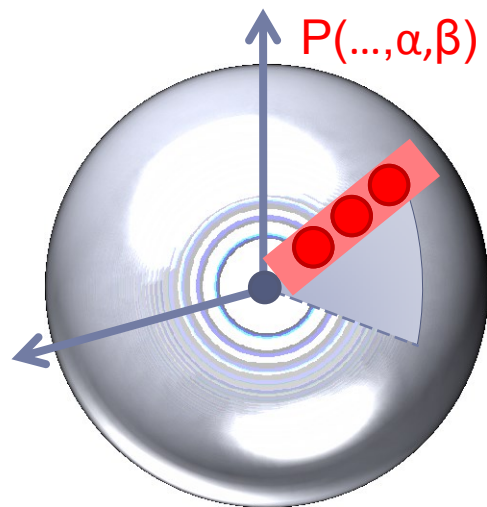
Единственост

- На всеки координати съответства единствена точка
- Обратното не е вярно, например $(r, \alpha, \beta) = (r, \alpha + 360^\circ, \beta - 720^\circ)$
- Началото има координати $(0, \alpha, \beta)$ за произволни ъгли



Координатни линии

- Радиално разположени точки при променлив радиус, но фиксирани два ъгъла
- Концентрично разположени точки при променлив ъгъл, но фиксиран радиус и фиксиран друг ъгъл



Употреба на ПКС

- Въртеливи движения в 3D
- Кръгови траектории в 3D

Преобразуване до декартови координати

- $x = r \cdot \cos(\alpha) \cdot \cos(\beta)$
- $y = r \cdot \sin(\alpha) \cdot \cos(\beta)$
- $z = r \cdot \sin(\beta)$
- Полярната координатна система е частен случай при $\beta=0$

Често срещани задачи

Ръчни пресмятания



Предоставени средства

- В СУИКА има само основни пресмятания
- Всичко останало се програмира ръчно

Често срещани задачи

- Транслация от едно място на друго
- Разстояние между две 3D точки
- Намиране на междинни точки
- Обхождане на числов интервал

На практика

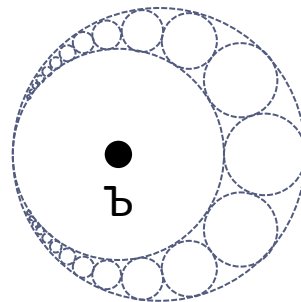
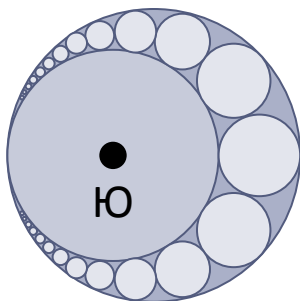
- Съществена част от задачите се свеждат до някоя често срещана задача

Задача за транслацията



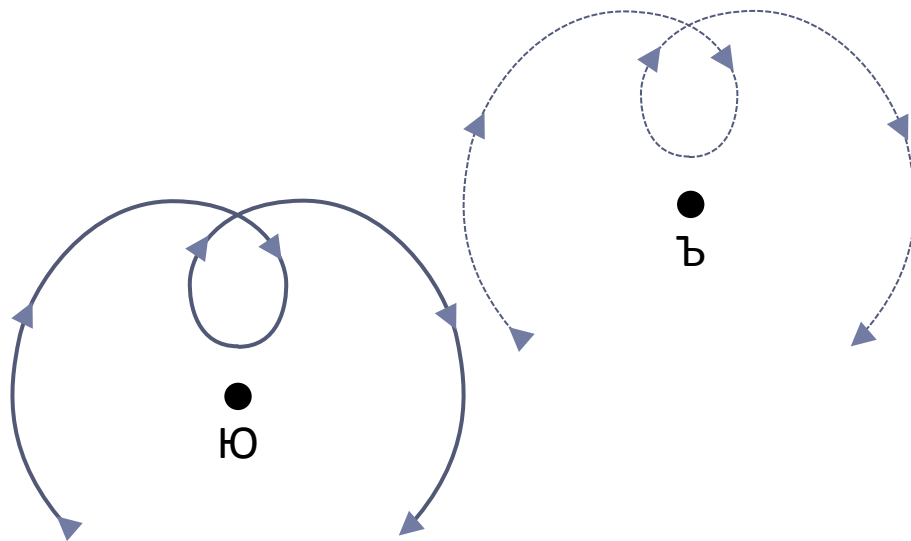
Вариант №1

- Съществува обект около точка Ю
- Искаме да го пренесем около точка Ъ



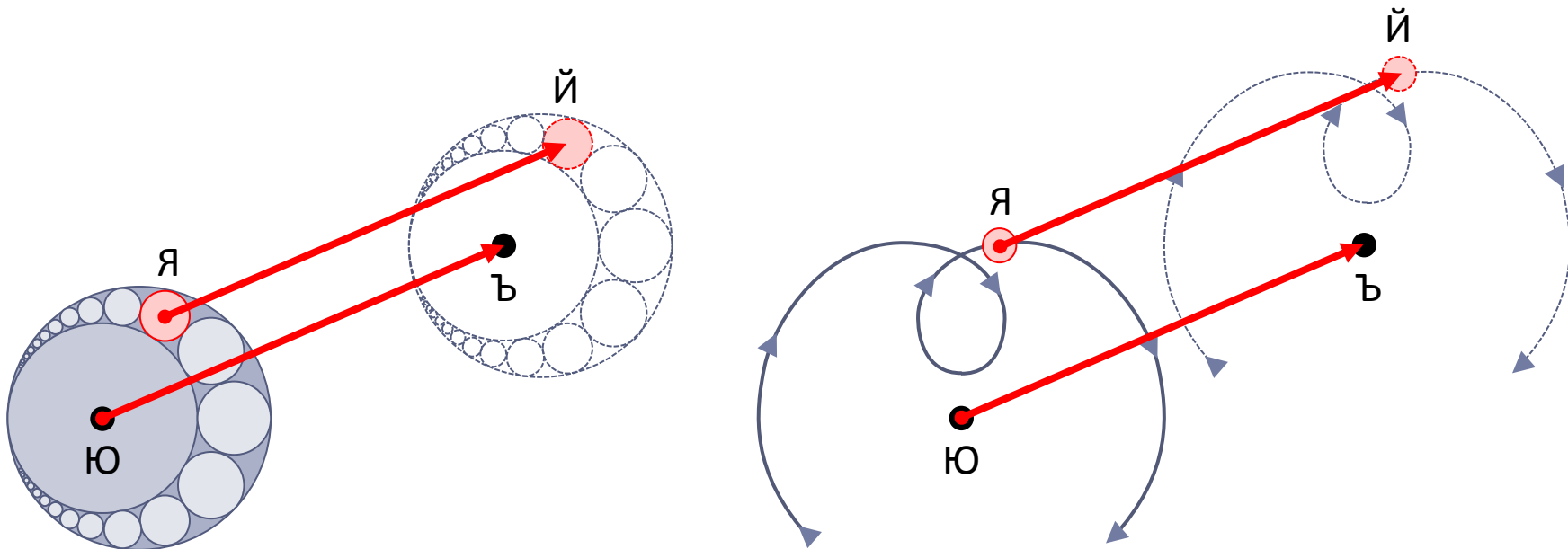
Вариант №2

- Съществува движение около точка Ю
- Искаме да го пренесем около точка Ъ
- Няма значение дали траекторията минава през точките



Решение

- Нека двете точки са с координати Ю ($x_{\text{ю}}, y_{\text{ю}}, z_{\text{ю}}$) и Ъ ($x_{\text{ъ}}, y_{\text{ъ}}, z_{\text{ъ}}$)
- Знаем точка Я, търсим точка Й
- Векторно получаваме $\text{Й} = \text{Я} + \overrightarrow{\text{Ю}\text{Ъ}}$



Пример



Дадено

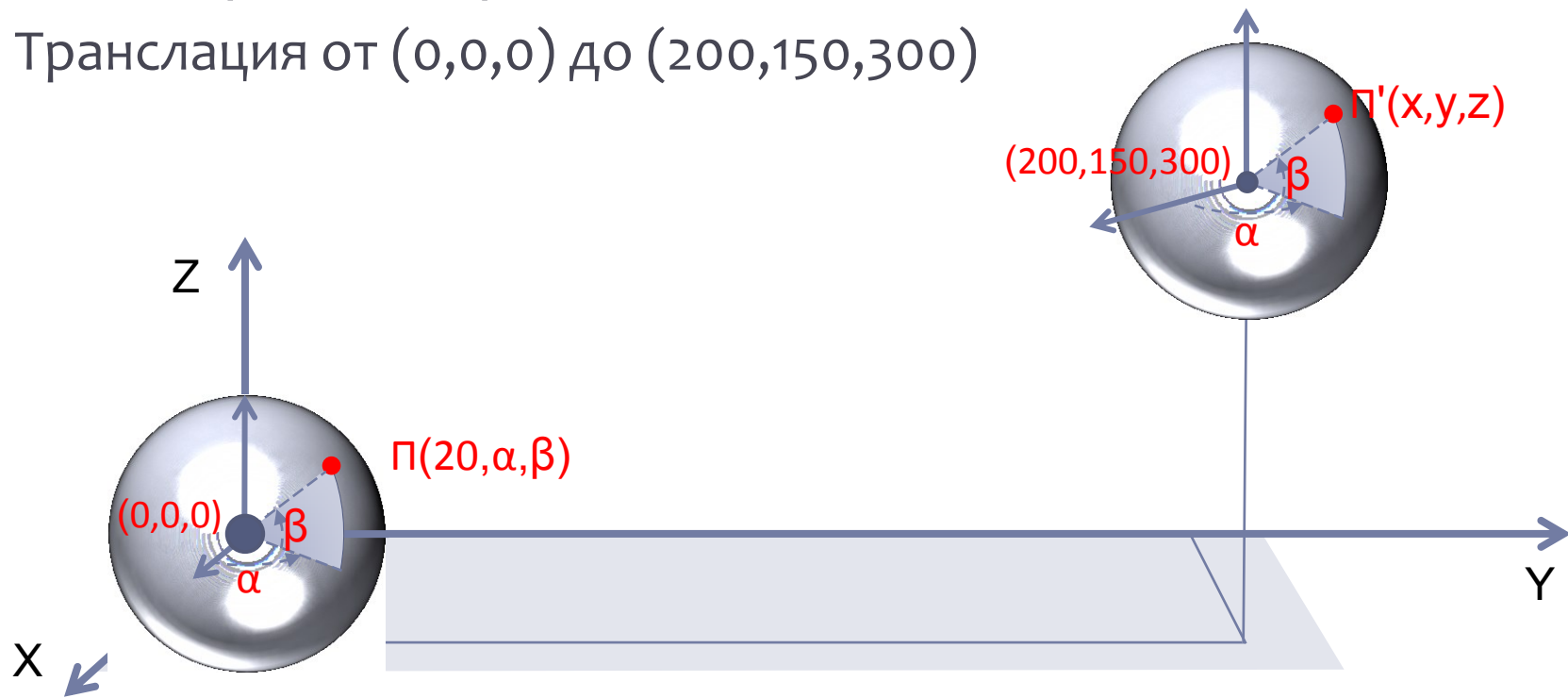
- Точка P се движи по сфера с радиус 20 и център $(0,0,0)$
- Координатите на $P(20,\alpha,\beta)$ са сферични, α и β се менят
- Имаме точка $(200,150,300)$ в декартови координати

Търси се

- Същото движение, но около точка Φ

Идея за решение

- П в декартови координати
- Транслация от $(0,0,0)$ до $(200,150,300)$



Решение

- П в декартови координати:

$$\Pi_x = 20.\cos(\alpha).\cos(\beta)$$

$$\Pi_y = 20.\sin(\alpha).\cos(\beta)$$


$$\Pi_z = 20.\sin(\beta)$$

- Транслация от (0,0,0) до (200,150,300)

$$\Pi'_x = 200 + 20.\cos(\alpha).\cos(\beta)$$

$$\Pi'_y = 150 + 20.\sin(\alpha).\cos(\beta)$$

$$\Pi'_z = 300 + 20.\sin(\beta)$$

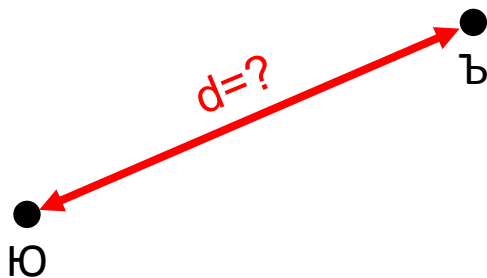

(200-0, 150-0, 300-0)

Задача за разстояние



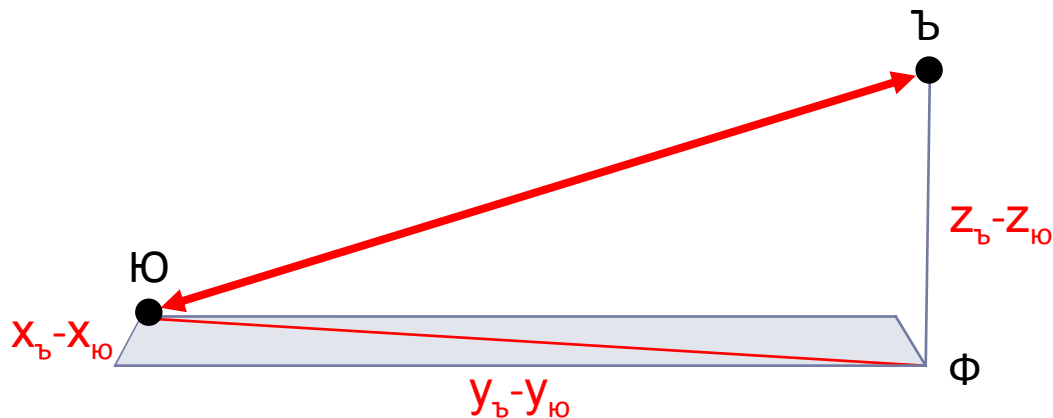
Разстояние в 3D

- Две тримерни точки Ю и Ъ
- Искаме да намерим разстоянието между тях



Идея за решение

- Питагорова теорема $|\text{ЮФ}| = \sqrt{(x_b - x_{\text{Ю}})^2 + (y_b - y_{\text{Ю}})^2}$
- Приложена двукратно $|\text{ЮЪ}| = \sqrt{|\text{ЮФ}|^2 + (z_b - z_{\text{Ю}})^2}$
- Краен резултат $|\text{ЮЪ}| = \sqrt{(x_b - x_{\text{Ю}})^2 + (y_b - y_{\text{Ю}})^2 + (z_b - z_{\text{Ю}})^2}$



Пример

- Рисувайте права тръба от (20,2,0) до (10,10,5)
- Колко трябва да е дълга?

Решение

- Пресмятаме директно:

$$\sqrt{(20-10)^2 + (2-10)^2 + (0-5)^2} = \sqrt{100 + 64 + 25} \approx 13.7$$

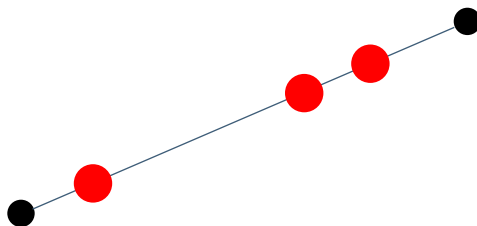
- Около 13.7, но какво? Метри? Милиметри?

Задача за междинно положение



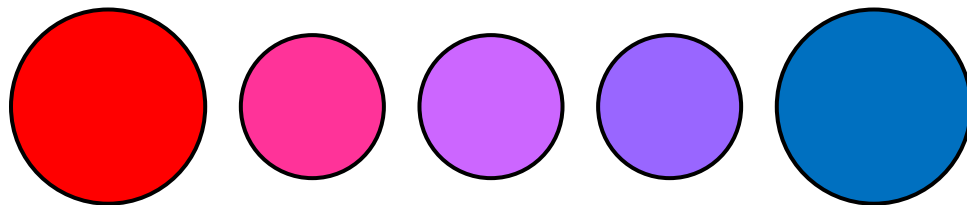
Вариант №1

- Съществуват две 3D точки
- Искаме да намерим точки по правата линия между тях



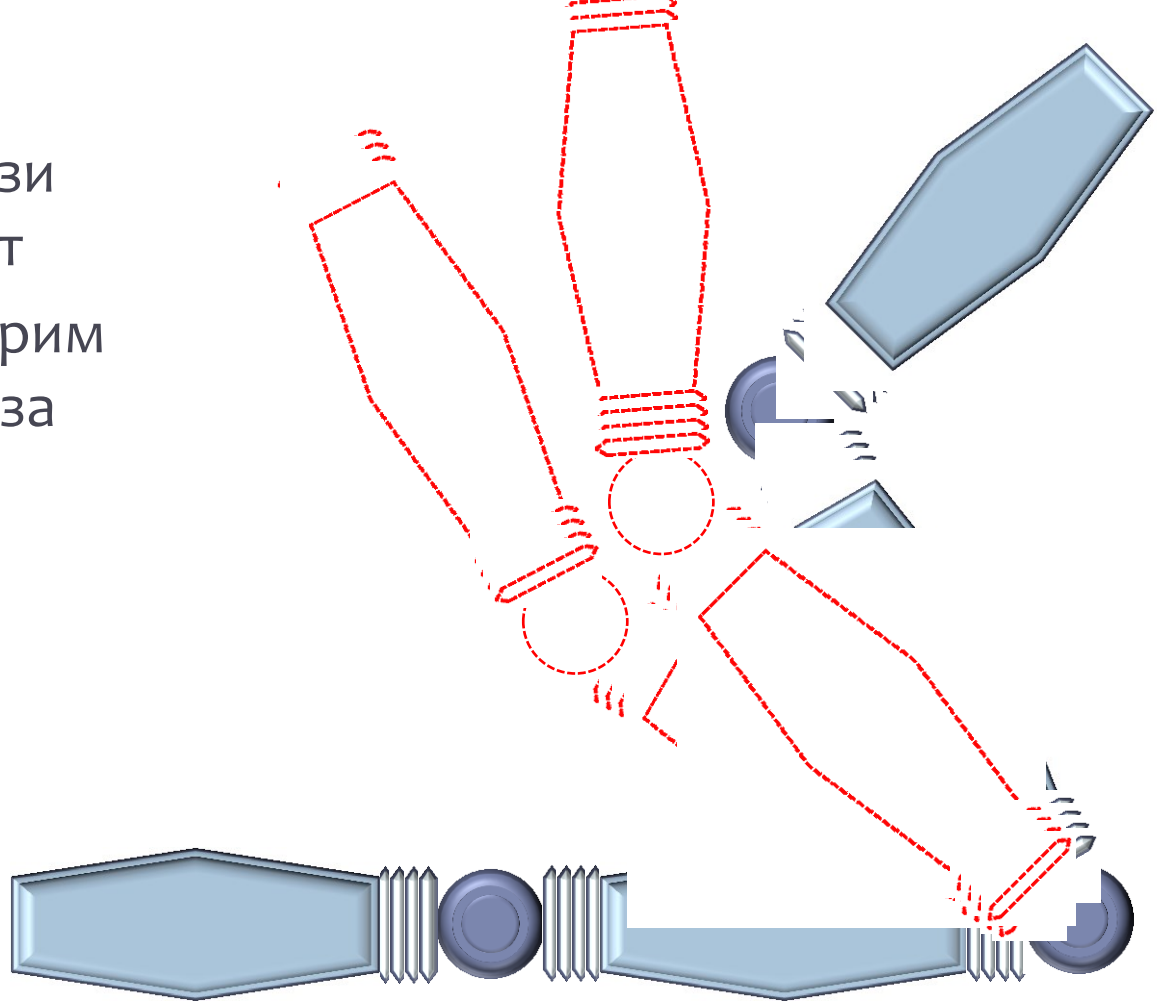
Вариант №2

- Съществуват два цвята
- Искаме да намерим междинни цветове



Вариант №3

- Съществуват пози на ръка на робот
- Искаме да намерим междинни пози за плавно преход



Идея

- Двете състояния се описват числово
- Правим линейна комбинация
- Комбинацията означава, че с коефициент ще определяме каква част от всяко състояние ще комбинираме
- Линейността означава, че средно състояние получаваме при средна стойност на коефициента

Стъпка №1: представяме състоянията числово

- Допустимите стойности да са достатъчно на брой

При $[0,1]$ няма как да намерим междинни стойности

При $[0.0, 0.1, 0.2, \dots 0.9, 1.0]$ можем

- Примери

Координати чрез тройка числа (x,y,z)

Цвят чрез тройка числа (r,g,b)

Поза чрез двойка ъгли (α,β)

Стъпка №2: избираме k

- Допустими стойности $k \in [0,1]$
- Стойността на k определя междинното състояние
 - При $k=0$ получаваме единия край
 - При $k=1$ получаваме другия край
 - При $0 < k < 1$ получаваме междинни състояния
- При избор на $k < 0$ или $k > 1$ получаваме външни състояния

Стъпка №3: изчисляваме

- Формула за линейна комбинация $\Pi = (1-k) \cdot \text{Ю} + k \cdot \text{Ъ}$
- Покомпонентно изчисление

$$\Pi_x = (1-k) \cdot \text{Ю}_x + k \cdot \text{Ъ}_x$$

$$\Pi_y = (1-k) \cdot \text{Ю}_y + k \cdot \text{Ъ}_y$$

$$\Pi_z = (1-k) \cdot \text{Ю}_z + k \cdot \text{Ъ}_z$$

- В случая с позата и ъглите

$$\alpha_k = (1-k) \cdot \alpha_1 + k \cdot \alpha_2$$

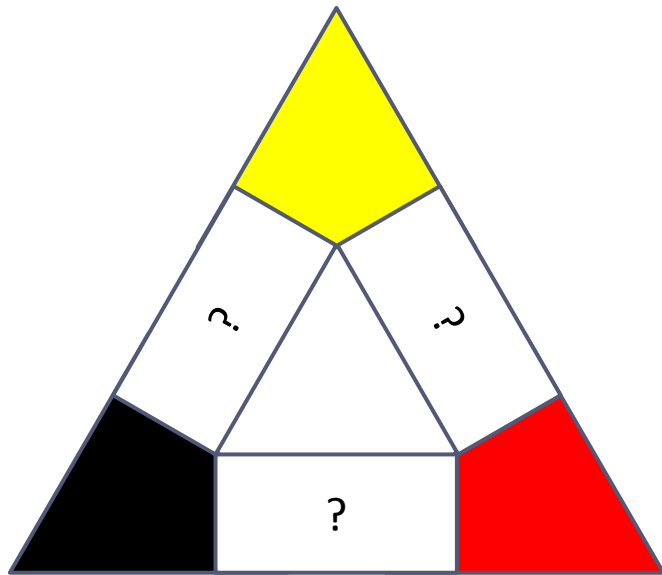
$$\beta_k = (1-k) \cdot \beta_1 + k \cdot \beta_2$$

Пример

- Върхове на триъгълник са в жълто, червено и черно
- Да се направят страните с междинни цветове

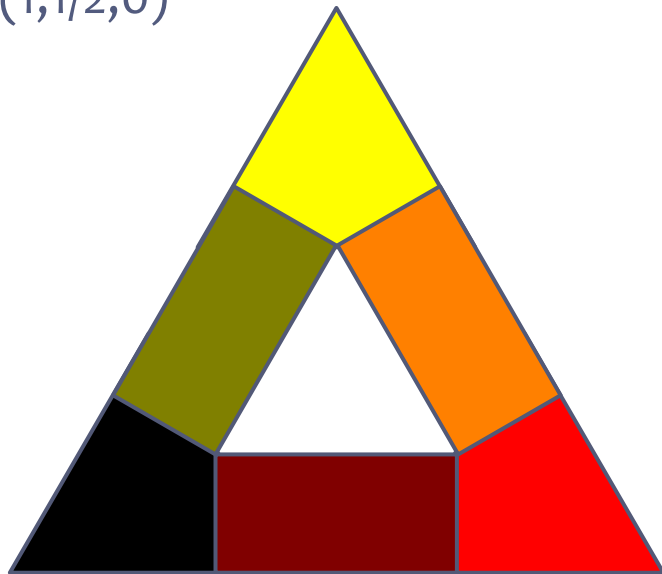
Решение

- Представяме цветовете като тройки от интензитетите на червена, зелена и синя светлина (RGB модел)
- Цветовете във върховете са
Жълто (1,1,0)
Червено (1,0,0)
Черно (0,0,0)



Цветовете на страните

- Линейна комбинация с $k=1/2$
- Между жълто и червено $(1, 1/2, 0)$
Получено е така $(1-1/2)(1, 1, 0) + 1/2(1, 0, 0) = (1, 1/2, 0)$
- Между червено и черно $(1/2, 0, 0)$
- Между черно и жълто $(1/2, 1/2, 0)$



Задача за обхождане на интервал



Условие

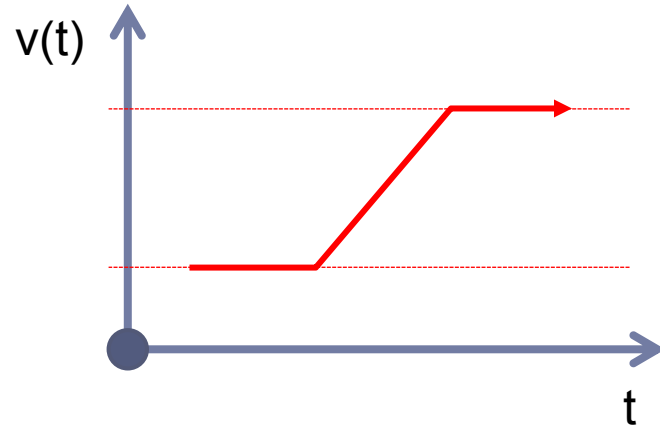
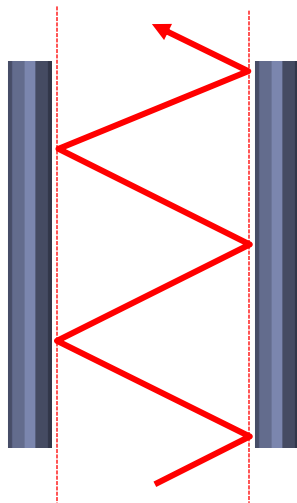
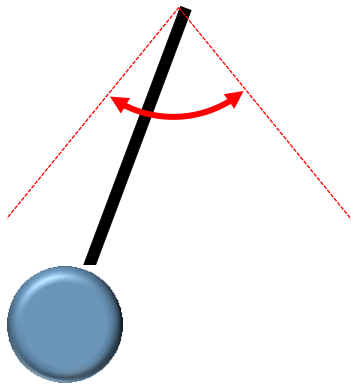
- Числов параметър се променя в даден интервал
- Ние избираме как се променя параметъра

Приложение

- Най-често при анимация

Примери

- Махало се люлее от един наклон до друг наклон
- Топче се движи на зиг-заг между две релси
- Скорост на движение се променя от една до друга



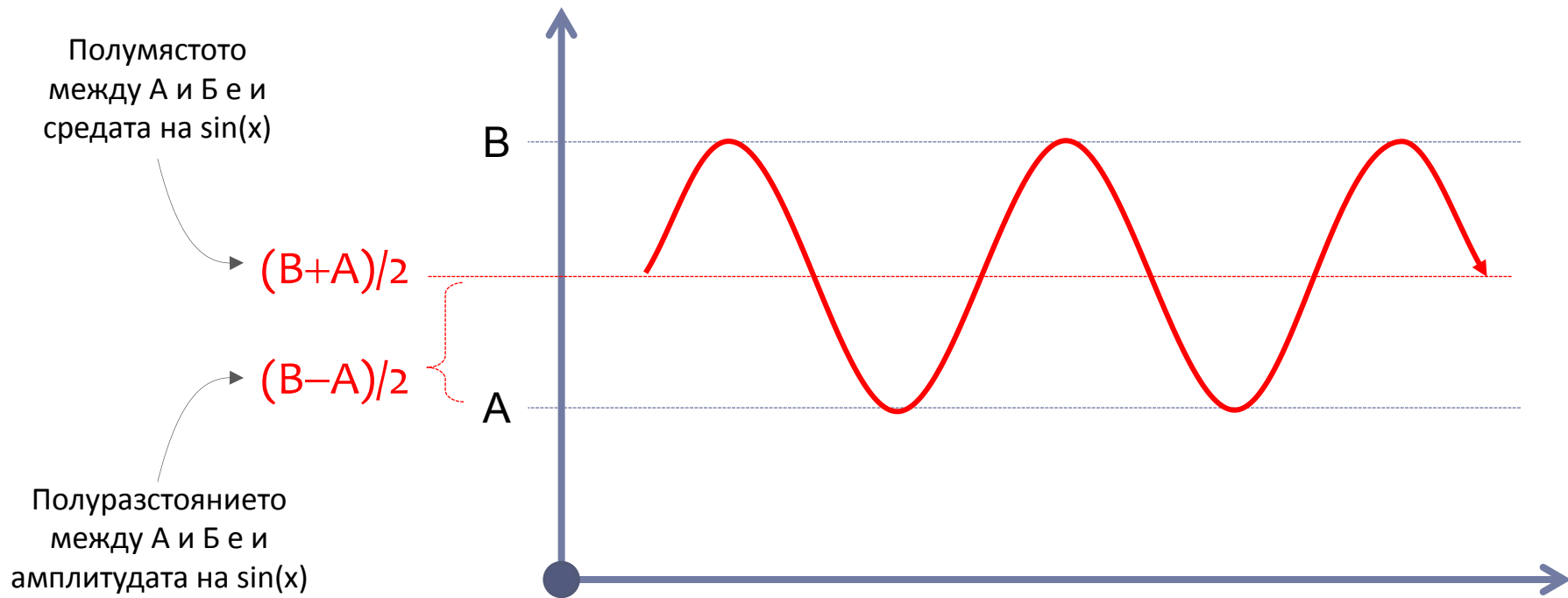
Решение

- Според функцията, с която ще обхождаме
- Нека сме избрали $\sin(x)$
- Търсим $f(x)$, в която се използва $\sin(x)$ и $f(x) \in [A, B]$

Стъпки

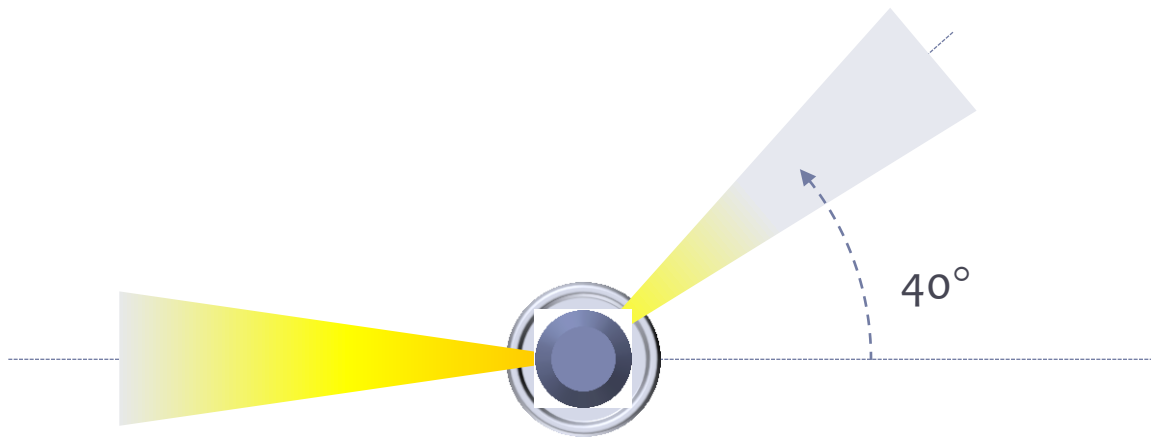
- В началото $\sin(x) \in [-1, 1]$
- Долна граница 0 $\sin(x) + 1 \in [0, 2]$
- Горна граница 1 $(\sin(x) + 1)/2 \in [0, 1]$
- Диапазон B-A $(B-A) \cdot (\sin(x) + 1)/2 \in [0, B-A]$
- От A до B $A + (B-A) \cdot (\sin(x) + 1)/2 \in [A, B]$
- Преобразуваме $f(x) = (B+A)/2 + (B-A)/2 \cdot \sin(x)$

Как да запомним?



Пример

- Лъч на фар се върти наляво-надясно
- В единия край стига до 40°
- В другия край стига до 180°
- Да се намери уравнение на движението

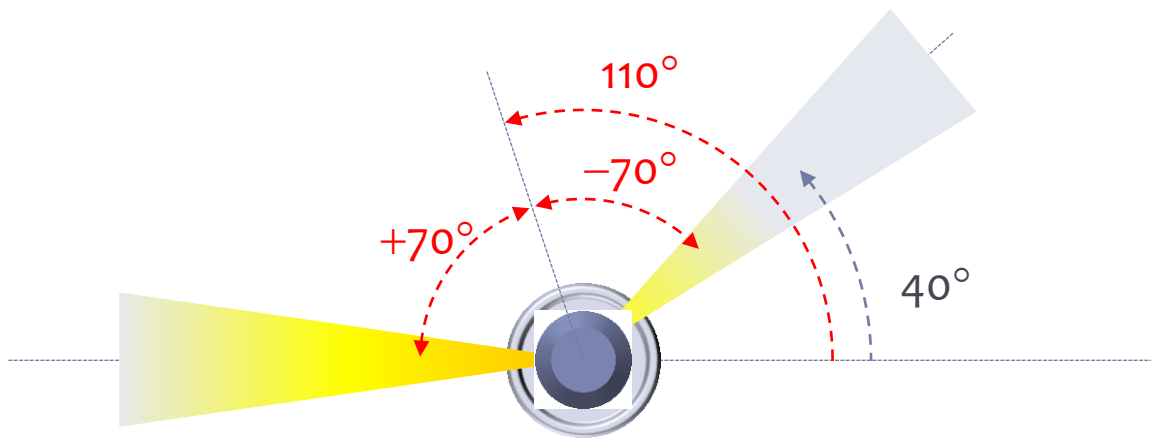


Директно решение

- $\alpha_{\text{фар}}(t) = (180^\circ + 40^\circ)/2 + (180^\circ - 40^\circ)/2 \cdot \sin(t) = 110^\circ + 70^\circ \sin(t)$

Алтернативно обяснение

- Става за директно получаване
- Средата е 110° , завърта се на $\pm 70^\circ$ наляво-надясно



Обобщение



Размерности на обект

- Обектна (геометрична) – на самия обект
- Пространствена – на пространството, където е обекта
- Визуална – на графичните примитиви, с които е нарисуван

Координатни системи

- Декартова с координати (x, y, z)
- Полярна с координати (r, α)
- Сферична с координати (r, α, β)

Преобразуване от сферична до декартова

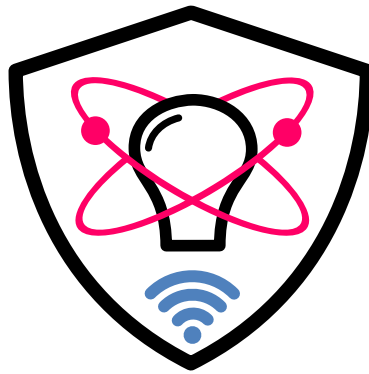
- $x = r \cdot \cos(\alpha) \cdot \cos(\beta)$
- $y = r \cdot \sin(\alpha) \cdot \cos(\beta)$
- $z = r \cdot \sin(\beta)$

Само от полярна

A curved arrow originates from the text 'Само от полярна' and points to the $\sin(\beta)$ term in the equation $z = r \cdot \sin(\beta)$. A dashed rectangular box encloses the $\cos(\alpha)$ term in the x and y equations.

Често срещани задачи

- Транслация на обект/движение чрез прибавяне на вектор
- Разстояние между две 3D точки чрез Питагорова теорема
- Междинно състояние чрез линейна комбинация
- Обхождане на интервал чрез $\sin(x)$



ИКТ В НОС

Край

Коментари, въпроси